

①9 RÉPUBLIQUE FRANÇAISE
INSTITUT NATIONAL
DE LA PROPRIÉTÉ INDUSTRIELLE
COURBEVOIE

①1 N° de publication :
(à n'utiliser que pour les
commandes de reproduction)

3 046 153

②1 N° d'enregistrement national : **15 63325**

⑤1 Int Cl⁸ : **B 81 B 7/00 (2017.01), G 01 N 33/483**

⑫ **DEMANDE DE BREVET D'INVENTION**

A1

②2 Date de dépôt : 24.12.15.

③0 Priorité :

④3 Date de mise à la disposition du public de la demande : 30.06.17 Bulletin 17/26.

⑤6 Liste des documents cités dans le rapport de recherche préliminaire : *Se reporter à la fin du présent fascicule*

⑥0 Références à d'autres documents nationaux apparentés :

○ Demande(s) d'extension :

⑦1 Demandeur(s) : COMMISSARIAT A L'ENERGIE ATOMIQUE ET AUX ENERGIES ALTERNATIVES — FR.

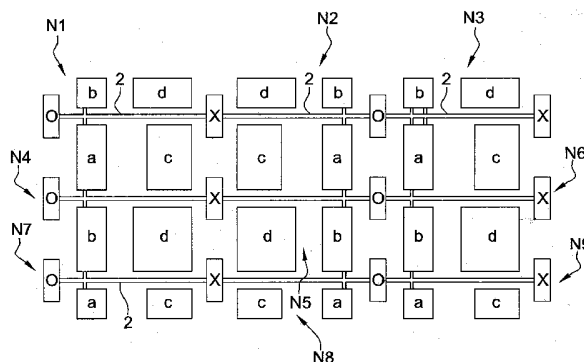
⑦2 Inventeur(s) : LUDURCZAK WILLY et HENTZ SEBASTIEN.

⑦3 Titulaire(s) : COMMISSARIAT A L'ENERGIE ATOMIQUE ET AUX ENERGIES ALTERNATIVES.

⑦4 Mandataire(s) : BREVALEX Société à responsabilité limitée.

⑤4 **SYSTEME PRESENTANT UNE DENSITE SURFACIQUE DE DISPOSITFS MICROELECTROMECHANQUES ET/OU NANOELECTROMECHANQUES AUGMENTEE.**

⑤7 Système nanoélectronique comportant n dispositifs microélectromécaniques et/ou nanoélectromécaniques disposés sur un support de connexion destiné à connecter électriquement les n dispositifs, chacun des dispositifs comportant une zone d'interaction (2), au moins un ancrage mécanique (X) et une première borne (O), une deuxième borne (c) et une troisième borne (a), la disposition relative des première (O), deuxième (c) et troisième (a) bornes, de la zone d'ancrage (X) et de la zone d'interaction (2) étant identiques ou similaires pour les n capteurs, la première borne (O) de chaque dispositif étant destinée à récupérer un signal émis par chaque dispositif représentatif de l'état de la zone d'interaction (2). Au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que l'emplacement géométrique de la première borne (O) d'un des dispositifs adjacents est identique à l'emplacement géométrique de la première borne dudit autre dispositif adjacent, lesdites premières bornes étant confondues.



FR 3 046 153 - A1



**SYSTEME PRESENTANT UNE DENSITE SURFACIQUE DE DISPOSITIFS
MICROELECTROMECHANQUES ET/OU NANOELECTROMECHANQUES AUGMENTEE**

DESCRIPTION

DOMAINE TECHNIQUE ET ÉTAT DE LA TECHNIQUE ANTÉRIEURE

La présente invention se rapporte à un système comportent une densité
5 surfacique augmentée de dispositifs microélectromécaniques et/ou
nanoélectromécaniques, et en particulier à un système d'analyse offrant une limite de
détection abaissée.

Les dispositifs microélectromécaniques et/ou MEMS
(Microelectromechanical systems en terminologie anglo-saxonne) et les dispositifs
10 nanoélectromécaniques ou NEMS (Nanoelectromechanical systems en terminologie
anglo-saxonne), notamment les dispositifs MEMS et/ou NEMS de type résonateur,
peuvent être utilisés comme capteurs pour effectuer l'analyse d'un milieu liquide ou
gazeux.

Ces dispositifs MEMS et/ou NEMS sont par exemple utilisés comme
15 capteur de gaz, comme capteurs biologiques pour détecter la présence de cellules
biologiques dans un milieu liquide, ou comme spectromètre de masse. On cherche de
manière générale à abaisser leur limite de détection afin de quantifier le plus précisément
possible la quantité de matière mesurée et afin de détecter des espèces très fortement
dispersées ou diluées dans un grand volume d'un élément porteur tel un gaz ou mélange
20 gazeux ou un liquide.

Dans le cas des capteurs de gaz, le dispositif MEMS et/ou NEMS
comporte une zone d'interaction qui peut être munie d'une couche de fonctionnalisation
ayant une affinité chimique particulière envers certaines espèces à mesurer : les
particules sont alors absorbées sur la zone d'interaction de manière homogène sur toute
25 la surface de la zone d'interaction. Lorsque la concentration à mesurer devient très faible,
la probabilité de capture des espèces par la zone d'interaction qui présente une surface
réduite, notamment dans le cas d'un NEMS, devient très faible.

Afin d'augmenter cette probabilité on a recours à l'utilisation de réseaux de MEMS et/ou NEMS collectivement adressés afin de bénéficier de la très bonne sensibilité des résonateurs, mais aussi d'une grande surface de capture.

5 Dans le cas d'un capteur biologique, le dispositif résonant est placé en milieu liquide contenant les cellules biologiques à détecter. Il se peut que l'on soit amené à détecter les cellules de manière individuelle dans le cas où leur concentration est très faible. Afin d'offrir une grande surface de capture, des réseaux de résonateurs, les résonateurs étant individuellement adressés ou non, peuvent être utilisés.

10 Dans le cas de la spectroscopie de masse mettant en œuvre un NEMS, on cherche à mesurer la masse de chaque particule (par exemple biologique) d'un mélange initialement en phase liquide qu'on vient projeter sur le NEMS sous vide, afin de remonter au spectre en masse du contenu du mélange pour des applications biomédicales d'identification par exemple. Ce système utilise un seul NEMS pour détecter les particules projetées sur sa surface, d'environ $1 \mu\text{m}^2$, alors que le faisceau de
15 particules, suivant le type de système d'injection peut avoir une aire projetée de quelques mm^2 à quelques cm^2 . Un problème additionnel peut se poser en spectroscopie de masse par rapport aux deux applications précédentes : il s'agit ici de mesurer la masse d'une particule ponctuelle ou en tout cas plus petite que la surface du résonateur et non répartie sur celle-ci. Or le décalage en fréquence induit par l'ajout d'une particule dépend
20 non seulement de sa masse, mais aussi de sa position d'arrivée sur le résonateur. Il est donc nécessaire de mesurer en temps réel non plus une seule fréquence de résonance, mais plusieurs fréquences de résonance

Par exemple, on peut être amené à vouloir détecter une cellule de l'ordre de 10 à 100 nm sur une surface de 1mm^2 . Une densité de par exemple 1000
25 NEMS/ mm^2 peut alors être requise.

Le document "*FREQUENCY-ADDRESSED NEMS ARRAYS FOR MASS AND GAS SENSING APPLICATIONS*", E. Sage, O. Martin, C. Dupré, T. Ernst, G. Billiot, L. Duraffourg, E. Colinet and S. Hentz, CEA, LETI, MINATEC Campus, 17 rue des Martyrs, 38054
30 GRENOBLE Cedex 9, France. Transducers 2013 16/06/2013 - 20/06/2013 Barcelone Espagne décrit un réseau dans lequel les NEMS sont interconnectés en parallèle et sont

adressés de manière fréquentielle. Chaque NEMS a sa propre fréquence de résonance, ce qui permet de le distinguer des autres NEMS et de pouvoir les connecter en parallèle. Chaque NEMS comporte plusieurs bornes permettant l'excitation de la partie résonante, la polarisation du NEMS et la collecte des signaux. Chaque borne d'un NEMS est reliée par une piste de connexion à un contact. Il en résulte que toutes les bornes ayant la même fonction sont reliées à un contact par une piste de connexion. Autant de pistes de connexion que de bornes sont donc requises.

La réalisation de telles pistes de connexion est consommateur de place ce qui a pour effet de limiter la densité de NEMS, en outre le procédé de réalisation est complexe.

EXPOSÉ DE L'INVENTION

C'est par conséquent un but de la présente invention d'offrir un système comportant une densité surfacique de dispositifs MEMS et/ou NEMS augmentée par rapport aux systèmes de l'état de la technique.

Le but énoncé ci-dessus est atteint par un système comportant une pluralité de dispositifs MEMS et/ou NEMS comprenant chacun une zone d'interaction et des bornes de connexion vers l'extérieur, au moins deux bornes de deux dispositifs MEMS et/ou NEMS adjacent ayant le même emplacement géométrique de sorte que les bornes soient confondues.

De préférence, tous les dispositifs MEMS et/ou NEMS ont le même nombre de bornes et ont tous la même disposition relative des bornes par rapport à la zone d'interaction.

Dans la présente demande on entend par « zone d'interaction », une zone apte soit interagir avec l'environnement extérieur, par exemple en absorbant une ou des particules, ou en échangeant thermiquement avec le milieu environnant dans le cas d'une mise en œuvre dans un système d'analyse, soit comme actionneur.

L'encombrement est réduit par rapport au système de l'état de la technique dans lequel chaque NEMS a ses propres bornes, les bornes étant reliées par des connexions électriques à un contact commun.

En d'autres termes, on mutualise au moins une partie des bornes ce qui permet un gain de place sensible.

De manière avantageuse, plusieurs bornes, de manière encore plus avantageuse toutes les bornes, sont mutualisées entre des dispositifs MEMS et/ou NEMS adjacents.

Dans un exemple chaque dispositif MEMS et/ou NEMS mutualise une borne avec un dispositif MEMS et/ou NEMS adjacent et les bornes d'un même dispositif MEMS et/ou NEMS mutualise ses bornes avec différents dispositifs MEMS et/ou NEMS adjacents.

Ainsi, au lieu d'avoir des dispositifs MEMS et/ou NEMS disposés les uns à côtés des autres dont l'empreinte est géométriquement distincte de celle des dispositifs NEMS et/ou MEMS adjacents, les empreintes des dispositifs MEMS et/ou NEMS sur le support se chevauchent partiellement.

Les zones d'interaction sont propres à chaque dispositif et chaque dispositif NEMS et/ou MEMS ayant au moins une borne mutualisée.

De manière très avantageuse, le réseau de dispositifs MEMS et/ou NEMS est connecté par un substrat de type CMOS pour Complementary Metal Oxide Semiconductor en terminologie anglo-saxonne en utilisant les niveaux d'interconnexions du circuit CMOS, comprenant plusieurs niveaux de métal et des vias pour assurer le routage des signaux, ces niveaux étant situés au-dessus du CMOS. Ces niveaux d'interconnexions sont appelés BEOL pour Back End of Line en terminologie anglo-saxonne comportant plusieurs niveaux de métallisations.

La présente invention a alors pour objet un système microélectronique et/ou nanoélectronique comportant n dispositifs microélectromécaniques et/ou nanoélectromécaniques, dits dispositifs, n étant supérieur ou égal à 2, disposés sur un support de connexion destiné à connecter électriquement les n dispositifs, chacun des dispositifs comportant une zone d'interaction, au moins un ancrage mécanique, au moins une première borne électrique destinée à récupérer un signal émis par chaque dispositif représentatif de l'état de la zone d'interaction, au moins une deuxième borne électrique et une troisième borne électrique, chaque borne ayant une fonction donnée. Parmi les n

dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que l'emplacement géométrique d'au moins une des bornes parmi les première, deuxième et troisième bornes d'un des dispositifs adjacents est identique à l'emplacement géométrique de l'autre borne dudit autre dispositif adjacent ayant la même fonction, lesdites bornes desdits deux dispositifs adjacents étant confondues.

Dans la présente demande, on entend par « support de connexion » toute structure comportant des routages électriques permettant de connecter les dispositifs entre eux et/ou à un dispositif extérieur. A titre d'exemple ce support peut être un interposeur électrique, des lignes de conductrice dans un substrat, une structure CMOS....

De préférence, les dispositions relatives des première, deuxième et troisième bornes, de la zone d'ancrage et de la zone d'interaction sont identiques ou similaires pour les n dispositifs,

Dans un exemple avantageux, parmi les n dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que les ancrages mécaniques de deux dispositifs adjacents sont confondus, l'emplacement géométrique de l'ancrage mécanique d'un desdits dispositifs adjacents étant identique à l'emplacement géométrique de l'ancrage mécanique de l'autre desdits dispositifs adjacents.

Dans un exemple encore plus avantageux, parmi les n dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que la première et/ou la deuxième (c) et/ou la troisième borne (a) de deux dispositifs adjacents sont confondues, l'emplacement géométrique de la première et/ou de la deuxième et/ou de la troisième borne de l'un des dispositifs adjacents étant identique à l'emplacement géométrique de la première et/ou de la deuxième et/ou de la troisième borne l'autre desdits dispositif adjacent respectivement.

Par exemple, les zones d'interaction s'étendent chacune selon une direction longitudinale, les dispositifs étant disposés de sorte que les directions longitudinales des zones d'interaction soient confondues ou parallèles. La première borne et l'ancrage mécanique peuvent être disposés chacun à une extrémité longitudinale de la

zone d'interaction, les deuxièmes et troisièmes bornes étant disposées latéralement par rapport à la zone d'interaction.

De préférence, les dispositifs sont disposés sur le support selon une répartition en ligne et en colonne, la première borne d'un dispositif étant confondue avec une première borne d'un dispositif adjacent qui est différent de celui comportant l'ancrage mécanique avec lequel l'ancrage mécanique dudit dispositif est confondu.

Dans un exemple de réalisation, la première borne d'un dispositif est confondue avec une première borne d'un dispositif adjacent qui est différent de celui comportant la deuxième et/ou la troisième borne avec lesquels la deuxième borne et/ ou la troisième borne sont confondues.

Le système peut comporter une quatrième et une cinquième bornes, la deuxième et la troisième bornes étant disposées d'un côté de la zone d'interaction et la quatrième et la cinquième bornes étant disposées de l'autre côté de la zone d'interaction.

De manière très avantageuse, les deuxième et troisième bornes sont confondues respectivement avec les deuxième et troisième bornes du même dispositif adjacent et les quatrième et cinquième bornes étant confondues avec les quatrième et cinquième bornes d'un dispositif adjacent différent de celui avec lequel ledit dispositif a ses deuxième et troisième bornes confondues.

De manière préférée, les n dispositifs sont adressables individuellement et connectés par le support de connexion. Les dispositifs peuvent être connectés en parallèle ou en série.

Dans un exemple de réalisation, les dispositifs sont de type résonant, la zone d'interaction étant portée par un élément suspendu destiné à être mis en vibration et la deuxième et/ou la quatrième borne alimente(nt) des moyens d'excitation de la zone d'interaction, chaque dispositif ayant une fréquence de résonance propre.

En fonction des applications, la fréquence de résonance peut-être différente pour chaque dispositif ou identique pour tout ou partie d'entre eux

La troisième et/ou la cinquième bornes sont par exemple connectées à des moyens de détection du déplacement de la zone d'interaction. Une jauge

piézorésistive peut relier l'élément d'interaction et la troisième borne et/ou une jauge piézorésistive peut relier l'élément d'interaction et la cinquième borne.

Par exemple, le support de connexion comporte un ou plusieurs niveaux de connexion relié aux bornes par des vias.

5 Le support est par exemple de type CMOS.

La présente invention a également pour objet un système d'analyse d'un milieu, comportant un système de dispositifs MEMS et/ou NEMS selon l'invention et une unité de commande connectée aux dispositifs par le support de connexion.

10 Dans un exemple, le milieu à analyser est liquide et l'analyse porte sur des cellules biologiques contenues dans ledit milieu liquide.

Dans un autre exemple, le milieu à analyser est gazeux et l'analyse porte sur des particules contenues dans ledit milieu gazeux.

15 La présente invention a également pour objet un système d'actionnement, comportant un système de dispositifs MEMS et/ou NEMS selon l'invention et une unité de commande connectée aux dispositifs par le support de connexion.

BRÈVE DESCRIPTION DES DESSINS

La présente invention sera mieux comprise sur la base de la description qui va suivre et des dessins en annexe sur lesquels:

20 - la figure 1 est une vue de dessus représentée schématiquement d'un dispositif MEMS et/ou NEMS pouvant être mis en œuvre dans un système selon l'invention,

- la figure 2 est une vue de dessus d'un réseau de dispositifs MEMS et/ou NEMS dans un exemple de réalisation très avantageux de l'invention,

25 - les figures 3A et 3B sont des vues de dessus d'autres exemples de réalisation d'un réseau de dispositifs MEMS et/ou NEMS,

- les figures 4A et 4B sont des vues de dessus et en coupe respectivement d'un circuit CMOS comportant les interconnexions du réseau de dispositifs MEMS et /ou NEMS,

- les figures 5A à 5C sont des représentations schématiques de l'assemblage du circuit CMOS des figures 4A et 4B et d'un substrat dans lequel est destiné à être réalisé le réseau de dispositifs de MEMS et/ou NEMS,

5 - les figures 6A à 6E' sont des représentations schématiques de vue de dessus et de côté de différentes étapes de réalisation du réseau de dispositifs MEMS et/ou NEMS et de l'interconnexion des dispositifs MEMS et/ou NEMS,

EXPOSÉ DÉTAILLÉ DE MODES DE RÉALISATION PARTICULIERS

10 Sur la figure 1 on peut voir un exemple d'un dispositif MEMS et/ou NEMS pouvant être mis en œuvre dans la réalisation d'un système ou réseau de dispositifs MEMS et/ou NEMS. A des fins de simplicité, un dispositif MEMS et/ou NEMS sera désigné par « NEMS ».

15 Le NEMS comporte un élément d'interaction portant une zone d'interaction 2 et des bornes a, b, c, d, O et X. Dans l'exemple représenté, l'élément d'interaction est destiné à être mobile, le NEMS étant du type à résonant. Lorsqu'une ou des particules viennent s'adsorber ou s'absorber sur la zone d'interaction, la fréquence de résonance mécanique varie, c'est la détection de cette variation qui permet d'atteindre la masse et les type de particules. La zone d'interaction est par exemple portée par une poutre ou une membrane 4 suspendue par rapport à un support 6.

20 En variante, au lieu que des particules ou molécules se déposent sur la zone d'interaction, on peut mesurer une variation de la conductivité du milieu ambiante, par exemple due à la variation de composition du milieu environnant, cette variation de conductivité induisant une variation de fréquence de résonance. En variante encore, on peut mesurer une variation du potentiel électrostatique environnant, par exemple due à l'adsorption d'une particule ionisée, cette variation du potentiel électrostatique induisant
25 une variation de fréquence de résonance.

Les bornes servent au fonctionnement du NEMS et son intégration dans le réseau.

La borne X est disposée à une extrémité longitudinale de la poutre 4. La borne X est destinée principalement à l'ancrage mécanique de l'élément d'interaction sur le support 6. Elle peut également avoir une fonction électrique.

Les bornes O, a, b, c et d sont des bornes électriques.

5 La borne O est disposée à l'extrémité longitudinale de la poutre à l'opposé de la borne X. La borne O forme la sortie du signal de détection par la zone d'interaction.

10 Les bornes c et d sont disposées latéralement par rapport à l'axe longitudinal Y de la poutre de part et d'autre de l'axe longitudinal Y. Les bornes c et d forment des électrodes qui, avec les faces latérales de la poutre, forment des moyens de d'actionnement ou d'excitation capacitifs, capables de mettre en vibration à sa fréquence de résonance mécanique. Les bornes a et b sont disposées latéralement par rapport à l'axe longitudinal Y de la poutre de part et d'autre de l'axe longitudinal Y. Les bornes a et b sont reliées mécaniquement à la poutre par des jauges piézorésistives, 15 avantageusement des nanojagues piézorésistives, les bornes a et b assurent la polarisation des nanojagues. En variante une seule jauge pourrait être mise en œuvre.

Lorsque l'on souhaite lire la réponse de l'un des NEMS, le signal de sortie collecté à la borne O comporte le signal amplifié dudit NEMS et les signaux de tous les autres NEMS qui forment un bruit. L'adressage et le fonctionnement d'un réseau de 20 NEMS résonants est décrit dans le document "*FREQUENCY-ADDRESSED NEMS ARRAYS FOR MASS AND GAS SENSING APPLICATIONS*", E. Sage, O. Martin, C.Dupré, T.Ernst, G.Billiot, L.Duraffourg, E. Colinet and S. Hentz, CEA, LETI, MINATEC Campus, 17 rue des Martyrs, 38054 GRENOBLE Cedex 9, France. Transducers 2013 16/06/2013 - 20/06/2013 Barcelone Espagne.

25 Il sera compris que le nombre de bornes n'est pas limitatif, il pourrait être inférieur à 6 ou supérieur à 6.

Tout dispositif qui est apte à être distingué des autres dispositifs autrement que par sa localisation géographique et les connexions électriques peut être mis en œuvre pour réaliser un réseau à forte densité selon l'invention. Par exemple, on 30 peut mettre en œuvre des NEMS dont on mesure la variation de résistance électrique par

exemple de type piézorésistif ou dont on mesure une variation de capacité. Chaque NEMS présente une résistance initiale ou une capacité initiale différente des résistances ou capacités des autres NEMS.

5 Sur la figure 6E, on peut voir une représentation schématique d'un système de NEMS selon l'invention. Il comporte un empilement comprenant un réseau de NEMS 10 et un substrat support de connexion 12 du réseau de NEMS, le réseau de NEMS comportant des interconnexions 14 des NEMS connectant les NEMS en parallèle.

10 Le réseau 10 comporte une pluralité de NEMS disposés en lignes et en colonnes. Tous les NEMS présentent la même disposition relative des bornes a, b, c, d et O et X par rapport à la zone d'interaction et les uns par rapport aux autres.

En outre l'élément d'interaction peut être mis en mouvement hors-plan, en particulier dans le cas où le NEMS est utilisé en tant qu'actionneur.

15 Les NEMS peuvent être tous adressables individuellement. Dans le mode de réalisation dans lequel les NEMS sont de type résonant, chaque NEMS a sa propre fréquence de résonance distincte de celles des autres NEMS ce qui permet de les différencier. La fréquence de résonance est par exemple fixée par les dimensions des NEMS, par exemple par les dimensions de l'élément d'interaction, par la raideur de l'élément d'interaction et ou de ses moyens de suspension... Les NEMS ont par exemple tous des dimensions différentes. Dans le cas de NEMS comportant des poutres, puisque la
20 fréquence d'une poutre est proportionnelle au rapport de la largeur vibrante sur la longueur au carré, on peut réaliser des NEMS ayant chacun une longueur de poutre différente de celle des poutres des autre NEMS.

En variante, on peut envisager que les NEMS soient adressables par groupe, chaque groupe ayant par exemple la même fréquence de résonance.

25 Sur la figure 2, on peut voir exemple de disposition particulièrement avantageuse des NEMS selon l'invention. Les NEMS sont disposés de sorte que les bornes remplissant les mêmes fonctions puissent être communes à deux NEMS adjacents. Dans l'exemple très avantageux de la figure 2, toutes les bornes pouvant être mutualisées le sont afin de réduire au maximum la place non utilisée entre les NEMS et augmenter la
30 densité surfacique de NEMS.

A la fois les bornes électriques O, a, b, c et d sont mutualisées mais également les bornes mécaniques X.

Le réseau de la figure 2 comporte 9 NEMS désignés N1 à N9, les NEMS N1 à N3 sont sur la première ligne, les NEMS N4 à N6 sont sur la deuxième ligne et les NEMS N7 à N9 sont sur la troisième ligne.

De manière avantageuse, les NEMS sont disposés de sorte que deux bornes communes de même type soient l'une à côté de l'autre pour simplifier l'interconnexion.

Dans l'exemple représenté, les NEMS N1 et N2 ont en commun la borne X et les NEMS N1 et N4 ont en commun les bornes a et c.

Le NEMS N5 a ses bornes a et c en commun avec le NEMS N2, a ses bornes b et d en commun avec le NEMS N8, sa borne O en commun avec N7 et sa borne X en commun avec N4, il partage donc toutes ses bornes.

Sur la figure 3A, on peut voir un autre exemple de réseau dans lequel les NEMS ont uniquement en commun leur borne O. Chaque NEMS partage la borne O avec un NEMS voisin. Dans l'exemple représenté, ce sont les NEMS disposés sur une même ligne.

On peut prévoir de manière avantageuse que les NEMS mutualisent les bornes O et X comme on peut le voir sur la figure 3B.

Dans les exemples des figures 3A et 3B, les NEMS sont disposés les uns par rapport aux autres de sorte que deux bornes de deux NEMS adjacents ayant la même fonction sont en regard, mais il sera compris que cette disposition n'est pas limitative, par exemple une borne a pourrait être en regard d'une borne b et une borne c pourrait être en regard d'une borne d.

De manière encore plus avantageuse, les NEMS mutualisent également au moins l'une de leurs bornes a, b, c ou d voire plusieurs.

De manière préférée, comme cela a été décrit toutes les bornes sont mutualisées (figure 2).

Comme on peut le voir sur la figure 2, les NEMS disposés sur l'extérieur du réseau possèdent des bornes situées à l'extérieur qui ne sont pas mutualisées. Les

bornes b et d des NEMS N, N2, N3 ne sont pas mutualisées, les bornes a et c des NEMS N6, N7 et N8 ne sont pas mutualisées, les bornes O des NEMS N1, N4, N7 ne sont pas mutualisées et les bornes X des NEMS N3, N6, N9 ne sont pas mutualisées.

On peut prévoir également de mutualiser certaines des bornes extérieures par exemple, en considérant la représentation de la figure 2, on peut prévoir de mutualiser les bornes d et/ou les bornes b situés sur le bord extérieur supérieur du réseau et/ou les bornes a et/ou les bornes c situés sur le bord extérieur inférieur du réseau, par exemple en réduisant la taille des bornes X et O et/ou en modifiant le dimensionnement des bornes b et d.

Nous allons maintenant décrire un exemple d'un support de connexion permettant de relier électriquement les bornes a, b, c, d, et O mutualisées ou non à une unité de commande. De manière très avantageuse, le support de connexion est un BEOL d'un substrat CMOS, le BEOL ou Back end of the line en terminologie anglo-saxonne est la partie comportant les interconnexions entre les différents dispositifs portés par le circuit intégré ou le système. Dans le cas présent, le BEOL comporte les interconnexions des NEMS, en parallèle ou en série, du réseau en vue d'une connexion vers une unité de commande

Sur la figure 4A, on peut voir une vue en coupe d'un exemple de BEOL et sur la figure 4B on peut voir une vue de dessus des pistes conductrices du BEOL assurant une connexion en parallèle des NEMS, plus précisément assurant une connexion en parallèle de chaque borne a, b, c, d d'un NEMS avec les bornes a, b, c, d des autres NEMS du réseau respectivement. Comme nous le verrons par la suite la connexion en parallèle des bornes O est réalisée lors de la réalisation des NEMS, mais ceci n'est en aucun cas limitatif et elle pourrait également être réalisée dans le BEOL.

Les interconnexions sont réparties dans deux niveaux M_n et M_{n-1} , le niveau M_{n-1} étant celui situé le plus près de la face libre 4 du BEOL sur laquelle la couche, dans laquelle les NEMS vont être réalisés, sera formée.

Les niveaux M_n et M_{n-1} sont des niveaux de métallisation dans lesquels sont structurées les connexions ca, cb, cc, cd, destinées à interconnectées les bornes, a, b, c, d respectivement.

De manière avantageuse, on réalise plusieurs types de connexion dans un même niveau de métallisation de sorte à réduire le nombre de niveaux de métallisation. De manière avantageuse, les connexions ca et cb sont réalisées dans le niveau Mn et les connexions cc et cd sont réalisées dans le niveau Mn-1. Il est possible de réaliser les connexions ca et cb dans le même niveau car les connexions ne se croisent pas comme on peut le voir sur la figure 4B, de même pour les connexions cc et cd.

Dans l'exemple représenté, toutes les bornes b sont interconnectées par une seule connexion, mais on pourrait prévoir de mettre en œuvre plusieurs connexions du même type.

De manière très avantageuse, toutes les connexions ca, cb, cc, cd ont la même configuration, mais leurs orientations sont différentes. Le procédé de réalisation est alors simplifié. Mais il sera compris que des connexions avec des configurations différentes les unes des autres ne sortent pas du cadre de la présente invention.

Dans l'exemple représenté, chaque connexion interconnecte les bornes de 20 NEMS.

En variante, on pourrait prévoir trois niveaux de métallisation, deux niveaux n'ayant qu'un seul type de connexion, voire quatre niveaux de métallisation chaque niveau ayant un seul type de connexion.

Dans l'exemple représenté, des connexions verticales ou vias sont réalisées dans le niveau Mn en vue de connecter ultérieurement le niveau Mn-1 et les bornes c et d des NEMS. Ces vias ne connectent pas électriquement les connexions ca, cb du niveau Mn aux connexions cc, cd du niveau Mn-1.

Un exemple de procédé de réalisation d'un système comportant un réseau ayant la configuration de la figure 2 va maintenant être décrit en relation avec les figures 5A à 5C et 6A à 6D'.

De manière préférée, lors d'une première étape le support de connexion est réalisé, il s'agit de préférence d'un BEOL tel que décrit sur les figures 4A et 4B. chaque niveau d'interconnexion du BEOL peut être obtenu en structurant des lignes de métal, en remplissant d'oxyde, plus généralement d'un matériau diélectrique, les zones entre les lignes et en réalisant des vis pour effectuer les reprises de contact. Le

niveau d'interconnexion suivant est réalisé de la même manière. Celui-ci est représenté schématiquement sur la figure 5A.

5 Lors d'une étape suivante on assemble le support de connexion 12 et un substrat 16 dans une couche duquel seront réalisés les NEMS. De préférence, il s'agit d'un substrat de type isolant sur silicium ou SOI ou (Silicon on insulator en terminologie anglo-saxonne) (figure 5A). Le substrat comporte un substrat épais 18, une couche de matériau diélectrique 20 tel qu'un oxyde et une couche de silicium monocristallin 22 en face avant.

10 En variante le substrat 16 peut être un substrat massif, par exemple en diamant, qui est ensuite aminci.

Lors d'une étape suivante, le substrat support de connexion 12 et le substrat SOI 16 sont assemblés par exemple par collage par oxyde TEOS de sorte que la couche de silicium 22 est en regard du BEOL. Les deux faces à coller comporte de l'oxyde (par exemple TEOS pour orthosilicate de tétraéthyle) planarisé par polissage physico-chimique pour une bonne planéité. Puis les deux faces sont collées par scellement moléculaire

L'élément ainsi obtenu est représenté sur la figure 5B.

20 Lors d'une étape suivante, on réalise un amincissement du substrat 16 par sa face arrière de sorte à supprimer le substrat épais 18 et la couche d'oxyde 20. L'amincissement est par exemple réalisé par gravure sèche ou humide, puis par polissage physico-chimique.

La couche de silicium 22 est séparée du BEOL par l'interface de collage 24.

25 La couche de silicium monocristallin 22 est en face avant de l'assemblage.

L'élément ainsi obtenu est représenté sur la figure 5C.

Nous allons maintenant décrire la réalisation des NEMS dans la couche 22.

30 Sur la figure 6A, on peut voir de manière détaillée l'élément de la figure 5C.

Sur la figure 6A', on peut voir représenté de manière schématique une vue de dessus de l'élément de la figure 6A, les connexions ca, cb, cc, cd étant visibles par transparence à travers la couche 22.

5 Lors d'une étape suivante, on réalise une structuration de la couche 22 de sorte à réaliser les NEMS dans la couche 22. La structuration de la couche 22 est réalisée par des techniques classiques de la microélectronique et nanoélectronique par des étapes de dépôts de masques, photo lithogravures par exemple optique ou électronique et de libération.

10 Simultanément on réalise la connexion cO. En variante la connexion cO pourrait être réalisée dans le support de connexion par exemple dans un niveau Mn-2, les bornes O seraient alors connectées à la connexion cO par des vias de manière similaires aux bornes a, b, c, d.

15 L'élément ainsi obtenu est représenté sur les figures 6B et 6B'. Sur la figure 6B', on peut voir les NEMS individualisés. A cette étape de réalisation, les NEMS ne sont pas reliés électriquement aux connexions ca, cb, cc, cd comme on peut le voir sur la figure 6B.

20 Lors d'une étape suivante, on forme une couche de passivation 28 sur les NEMS, par exemple en oxyde TEOS et on ouvre cette couche avec arrêt sur le silicium des NEMS pour définir les emplacements des via et du routage de la couche de métallisation.

Lors d'une étape suivante, on relie électriquement les différentes bornes des NEMS aux connexions ca, cb, cc, cd au moyen de vias au travers de l'interface de collage 24.

L'élément ainsi obtenu est représenté sur les figures 6C et 6C'.

25 Lors d'une étape suivante, on réalise tout d'abord des cavités 30, 32, 34, 36 dans les bornes a, b, c, d respectivement jusqu'aux connexions ca, cb, cc, cd. Dans le cas des bornes c et d à connecter aux connexions cc et cd situées dans le niveau Mn-1, les cavités 34 et 36 débouchent sur les vias 15. Pour cela on grave la couche d'interface 24.

30 L'élément ainsi obtenu est représenté sur les figures 6D et 6D'. Sur la figure 6D', la couche 28 n'est pas représentée.

Lors d'une étape suivante, on réalise une couche de métal, par exemple du Cu, TiN/Ti, WSi, AlSi, Ni, pour réaliser le contact entre le fond des via et les NEMS de sorte relier électriquement les bornes a, b, c, d et les connexions ca, cb, cc, cd. La couche métallique est ensuite structurée pour ne la conserver qu'un niveau des vias. Ensuite on effectue une gravure des couches 24 et 28, par exemple à l'acide fluorhydrique.

En variante, on pourrait ne pas réaliser les vias 15 et assurer la reprise de contact le niveau Mn-1 par les vias 38 directement.

L'élément ainsi obtenu est représenté sur les figures 6E et 6E'. Sur la figure 6E', la couche de passivation n'est pas représentée.

Comme cela a été mentionné ci-dessus, les NEMS pourraient comporter plus de 6 bornes. Par exemple ils pourraient comporter 8 bornes indépendantes, qui seraient connectées par exemple en utilisant un BEOL avec un ou deux niveaux supplémentaires de connexion, des vias traversant les différents niveaux connectant les connexions et les bornes.

Grâce à l'invention, on obtient alors un système comportant une grande densité de NEMS mis en réseau et adressables individuellement.

Le système peut avantageusement servir à des analyses d'un milieu environnant, chaque NEMS étant un capteur. On peut par exemple prévoir de former un capot par-dessus les NEMS de sorte à définir une chambre d'analyse ou un canal fluidique.

Alternativement, les NEMS pourraient former chacun un actionneur, par exemple pour déplacer des cellules ou leur appliquer un effort et mesurer leur raideur.

Grâce à l'invention, on peut réaliser des NEMS couvrant environ 10% de surface active, alors qu'avec le réseau décrit dans le document "*FREQUENCY-ADDRESSED NEMS ARRAYS FOR MASS AND GAS SENSING APPLICATIONS*", E. Sage, O. Martin, C. Dupré, T. Ernst, G. Billiot, L. Duraffourg, E. Colinet and S. Hentz, CEA, LETI, MINATEC Campus, 17 rue des Martyrs, 38054 GRENOBLE Cedex 9, France. *Transducers 2013 16/06/2013 - 20/06/2013 Barcelone Espagne* de la technique, les NEMS couvrent environ 0,1%.

REVENDICATIONS

1. Système microélectronique et/ou nanoélectronique comportant n dispositifs microélectromécaniques et/ou nanoélectromécaniques, dits dispositifs, n étant supérieur ou égal à 2, disposés sur un support de connexion (12) destiné à connecter électriquement les n dispositifs, chacun des dispositifs comportant une zone d'interaction (2), au moins un ancrage mécanique (X), au moins une première borne électrique (O) destinée à récupérer un signal émis par chaque dispositif représentatif de l'état de la zone d'interaction (2), au moins une deuxième borne électrique (c) et une troisième borne électrique (a), chaque borne ayant une fonction donnée, dans lequel, parmi les n dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que l'emplacement géométrique d'au moins une des bornes parmi les première, deuxième et troisième borne (O, a, c) d'un des dispositifs adjacents est identique à l'emplacement géométrique de l'autre borne dudit autre dispositif adjacent ayant la même fonction, lesdites bornes desdits deux dispositifs adjacents étant confondues.

2. Système microélectronique et/ou nanoélectronique selon la revendication 1, dans lequel les dispositions relatives des première (O), deuxième (c) et troisième (a) bornes, de la zone d'ancrage (X) et de la zone d'interaction (2) sont identiques ou similaires pour les n dispositifs,

3. Système selon la revendication 1 ou 2, dans lequel, parmi les n dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que les ancrages mécaniques (X) de deux dispositifs adjacents sont confondus, l'emplacement géométrique de l'ancrage mécanique d'un desdits dispositifs adjacents étant identique à l'emplacement géométrique de l'ancrage mécanique de l'autre desdits dispositifs adjacents.

4. Système selon la revendication 1, 2 ou 3, dans lequel, parmi les n dispositifs, au moins une partie des dispositifs est disposée de telle sorte que la première et/ou la deuxième (c) et/ou la troisième (a) borne de deux dispositifs adjacents sont confondues, l'emplacement géométrique de la première et/ou de la deuxième et/ou de la troisième borne de l'un des dispositifs adjacents étant identique à l'emplacement géométrique de la première et/ou de la deuxième et/ou de la troisième borne de l'autre desdits dispositif adjacent respectivement.

5. Système selon l'une des revendications 1 à 4, dans lequel les zones d'interaction (2) s'étendent chacune selon une direction longitudinale, les dispositifs étant disposés de sorte que les directions longitudinales des zones d'interaction (2) soient confondues ou parallèles.

6. Système selon la revendication 5, dans lequel la première borne (O) et l'ancrage mécanique (X) sont disposés chacun à une extrémité longitudinale de la zone d'interaction (2), les deuxièmes (c) et troisièmes (a) bornes étant disposées latéralement par rapport à la zone d'interaction.

7. Système selon l'une des revendications 1 à 6, dans lequel les dispositifs sont disposés sur le support de connexion (12) selon une répartition en ligne et en colonne, la première borne d'un dispositif étant confondue avec une première borne d'un dispositif adjacent qui est différent de celui comportant l'ancrage mécanique avec lequel l'ancrage mécanique dudit dispositif est confondu.

8. Système selon l'une des revendications 1 à 7 en combinaison avec la revendication 4, dans lequel la première borne d'un dispositif est confondue avec une première borne d'un dispositif adjacent qui est différent de celui comportant la deuxième et/ou la troisième borne avec lesquels la deuxième borne et/ ou la troisième borne sont confondues.

5 9. Système selon l'une des revendications 1 à 8 en combinaison avec la revendication 5 ou 6, comportant une quatrième (d) et une cinquième (b) bornes, la deuxième (c) et la troisième (a) bornes étant disposées d'un côté de la zone d'interaction (2) et la quatrième (d) et la cinquième (b) bornes étant disposées de l'autre côté de la zone d'interaction (2).

10 10. Système selon la revendication 9, dans lequel les deuxième et troisième bornes sont confondues respectivement avec les deuxième et troisième bornes du même dispositif adjacent et les quatrième et cinquième bornes étant confondues avec les quatrième et cinquième bornes d'un dispositif adjacent différent de celui avec lequel ledit dispositif a ses deuxième et troisièmes bornes confondues.

15 11. Système selon l'une des revendications 1 à 10, dans lequel les n dispositifs sont adressables individuellement et connectés par le support de connexion (12).

20 12. Système selon la revendication 11, dans lequel les dispositifs sont de type résonant, la zone d'interaction (2) étant portée par un élément suspendu (4) destiné à être mis en vibration et dans lequel la deuxième (c) et/ou la quatrième (a) borne alimente(nt) des moyens d'excitation de la zone d'interaction (2), chaque dispositif ayant une fréquence de résonance propre.

25 13. Système selon l'une des revendications 1 à 12 en combinaison avec l'une des revendications 9 et 10, dans lequel les troisième (a) et/ou la cinquième (b) bornes sont connectées à des moyens de détection du déplacement de la zone d'interaction.

30 14. Système selon la revendication 13, dans lequel une jauge piézorésistive relie l'élément d'interaction (4) et la troisième borne (a) et/ou une jauge piézorésistive relie l'élément d'interaction (4) et la cinquième borne (b).

15. Système selon l'une des revendications 1 à 14, dans lequel le support de connexion comporte au moins un niveau de connexion (M_n , M_{n-1}) relié aux bornes (O, a, b, c, d) par des vias.

5 16. Système selon la revendication 15, dans lequel le support de connexion (12) comporte plusieurs niveaux de connexions (M_n , M_{n-1}) reliés aux bornes (O, a, b, c, d) par des vias.

10 17. Système selon la revendication 15 ou 16, dans lequel le support est de type CMOS.

15 18. Système d'analyse d'un milieu, comportant un système de dispositifs MEMS et/ou NEMS selon l'une des revendications 1 à 17 et une unité de commande connectée aux dispositifs par le support de connexion.

19. Système d'analyse selon la revendication 18, dans lequel le milieu à analyser est liquide et l'analyse porte sur des cellules biologiques contenues dans ledit milieu liquide.

20 20. Système d'analyse selon la revendication 18, dans lequel le milieu à analyser est gazeux et l'analyse porte sur des particules contenues dans ledit milieu gazeux.

25 21. Système d'actionnement, comportant un système de dispositifs MEMS et/ou NEMS selon l'une des revendications 1 à 17 et une unité de commande connectée aux dispositifs par le support de connexion.

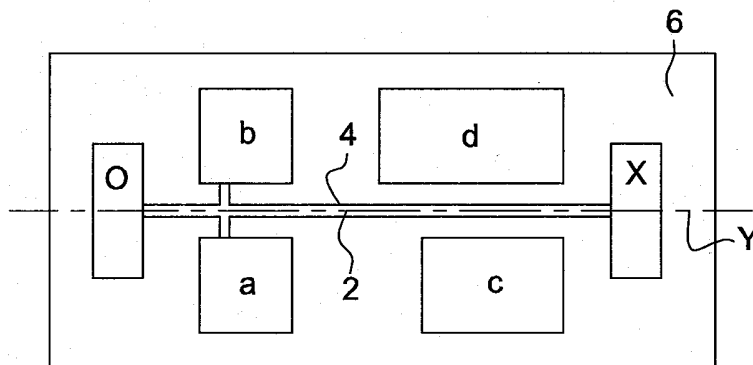


Fig. 1

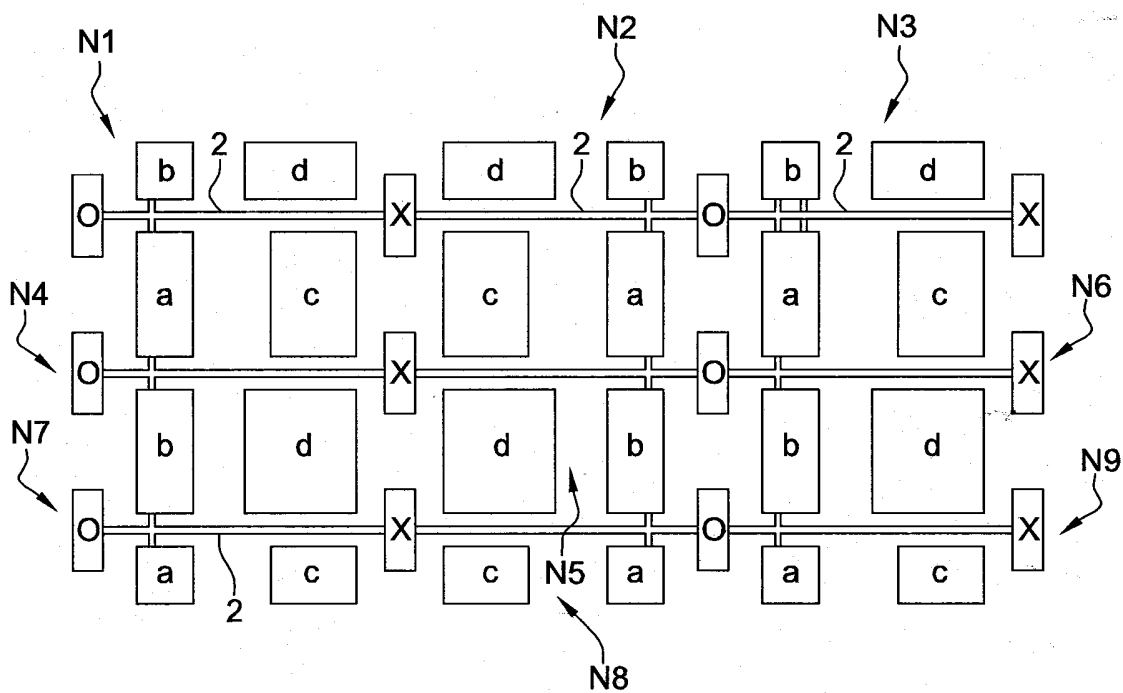


Fig. 2

2/9

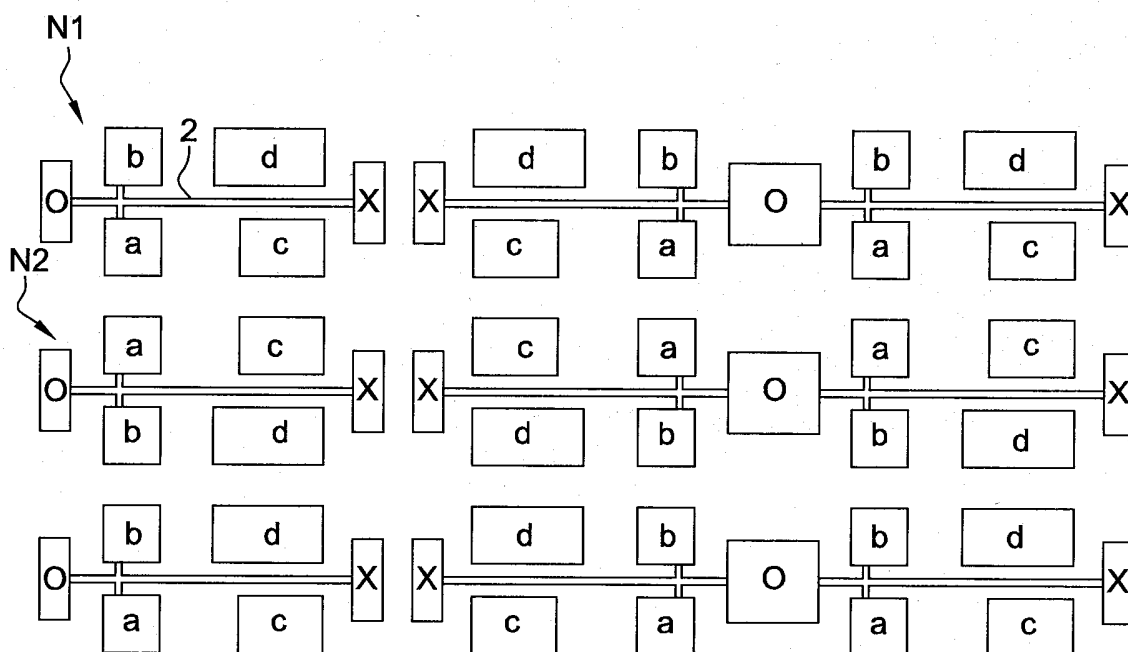


Fig. 3A

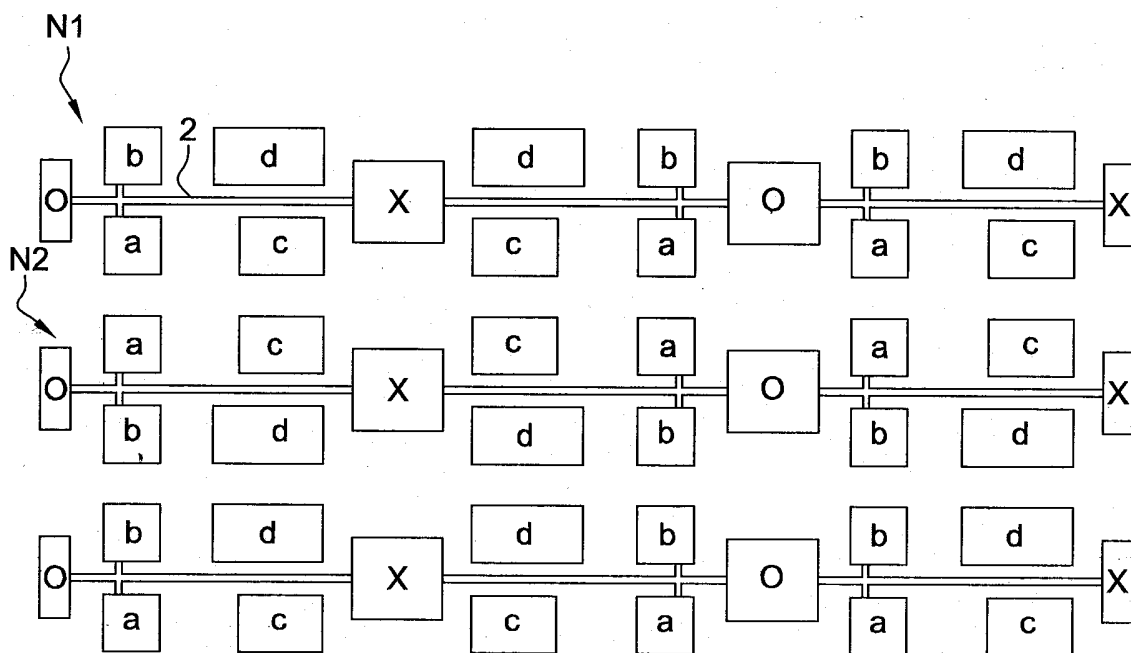


Fig. 3B

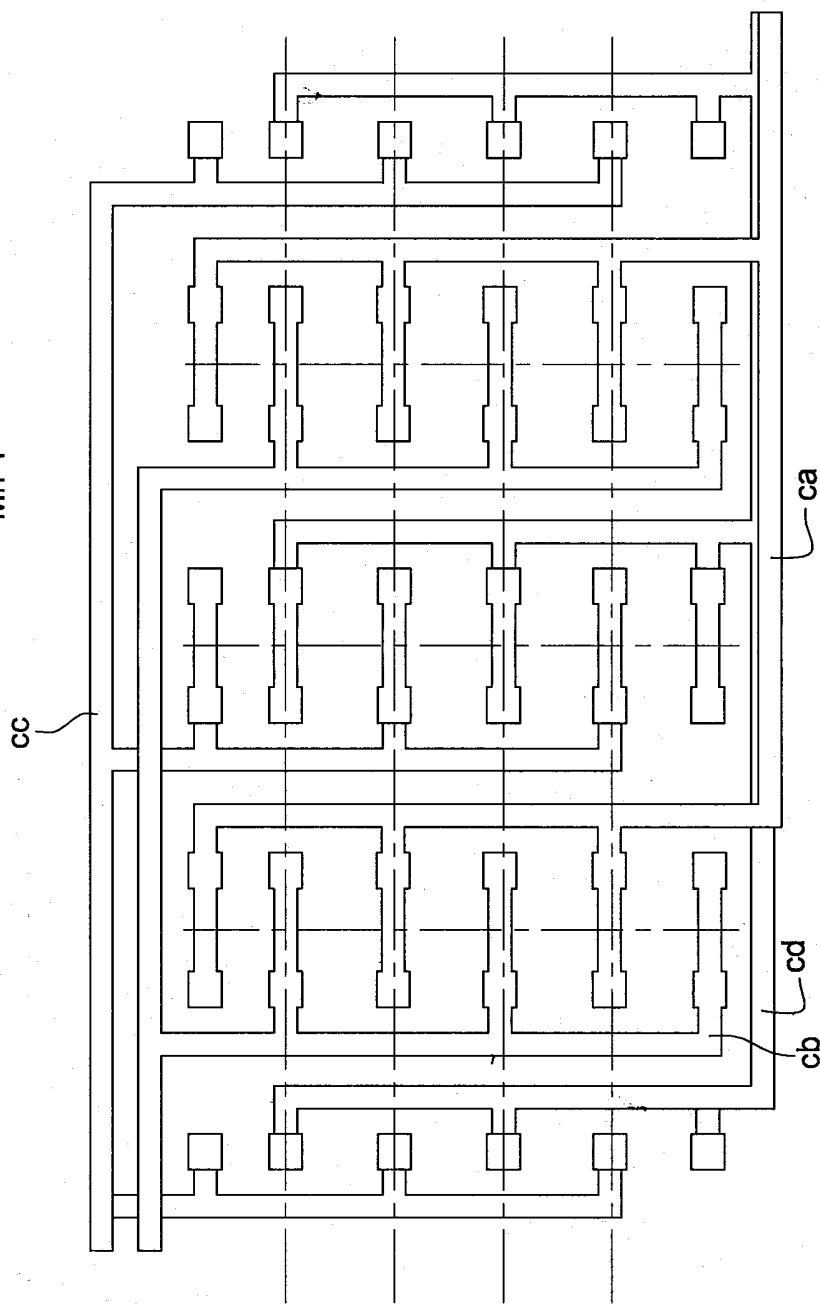
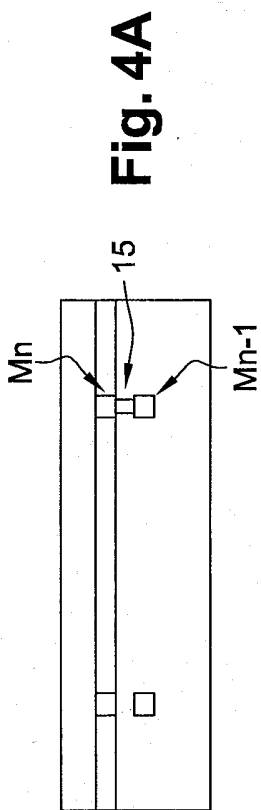


Fig. 4B

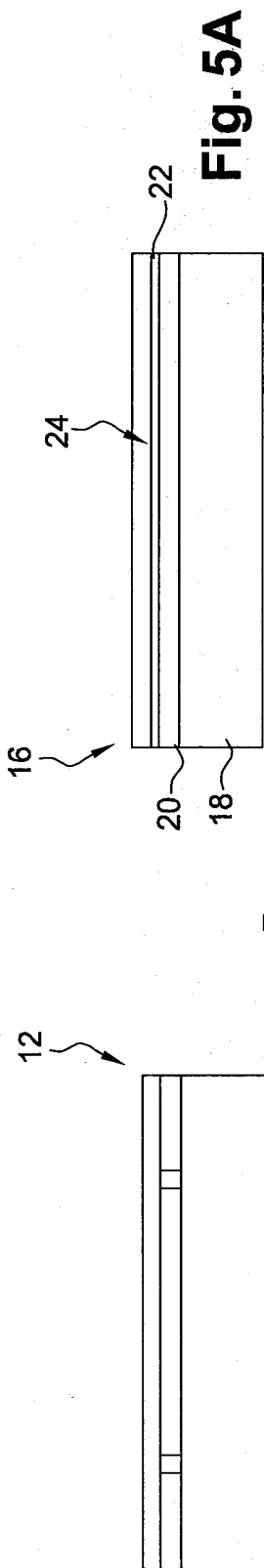


Fig. 5B

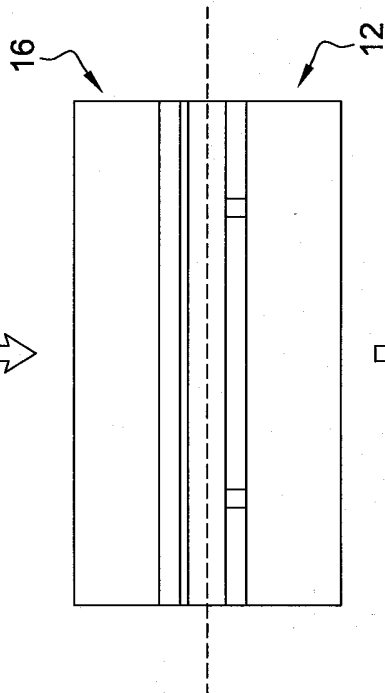
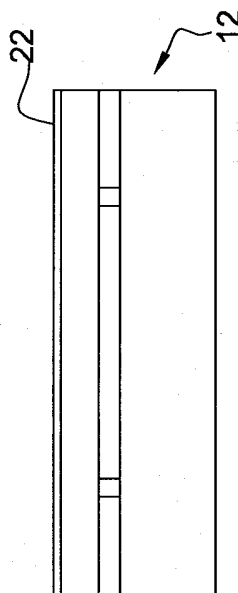


Fig. 5C



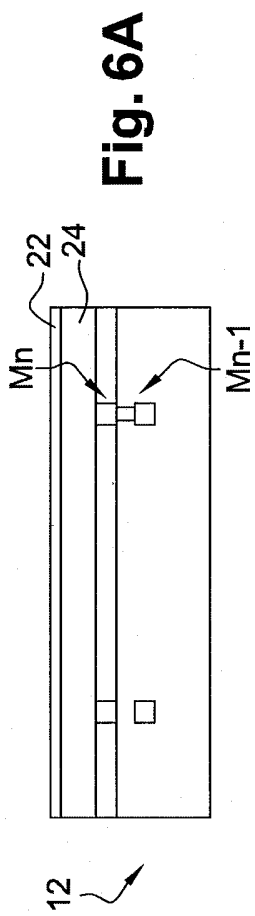


Fig. 6A

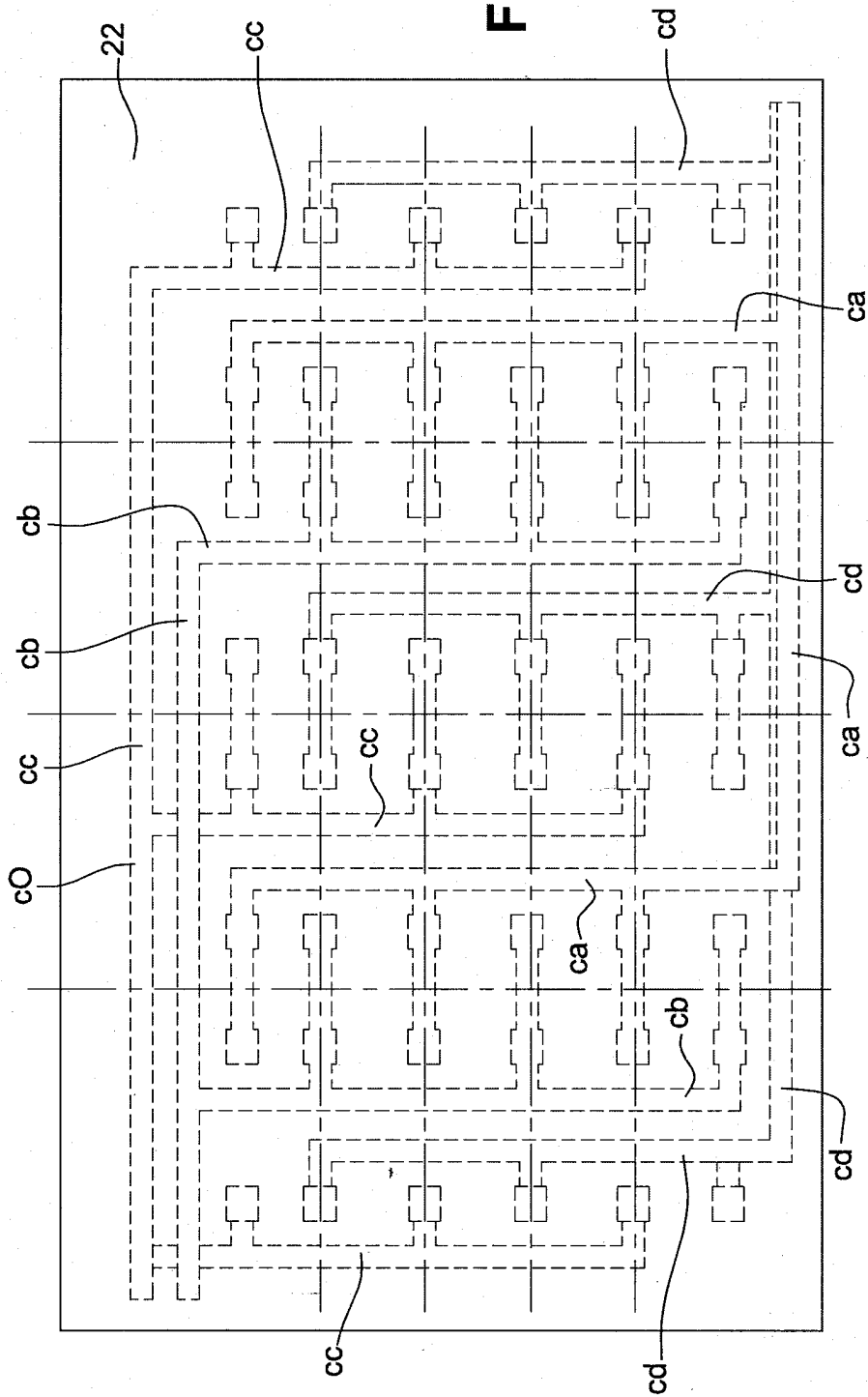


Fig. 6A'

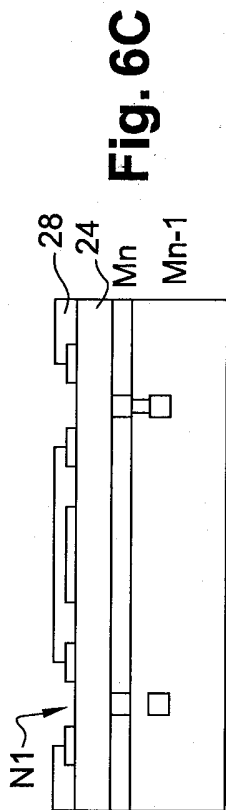


Fig. 6C

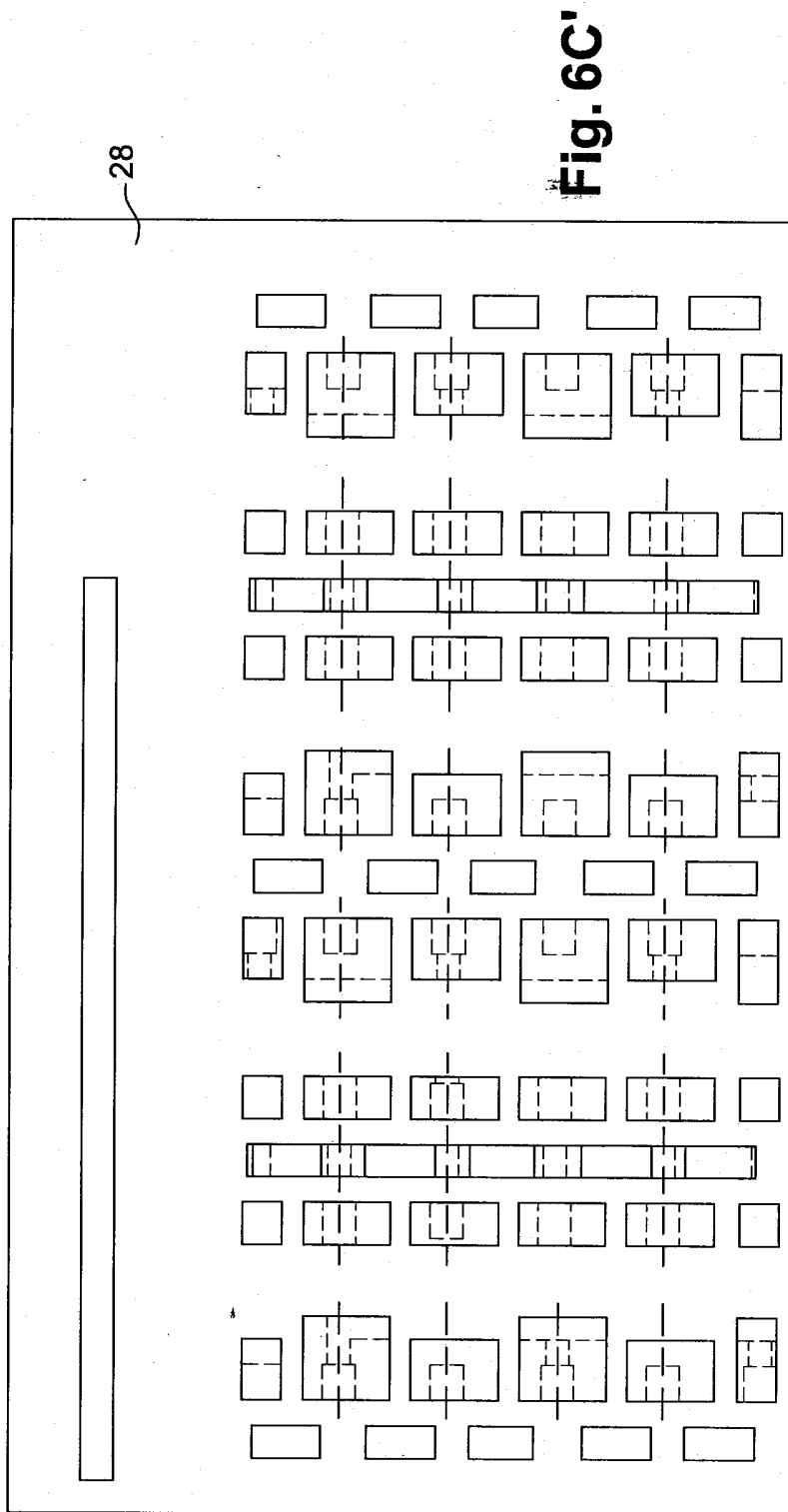


Fig. 6C'

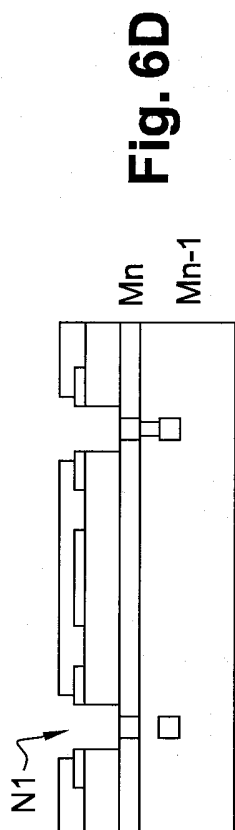


Fig. 6D

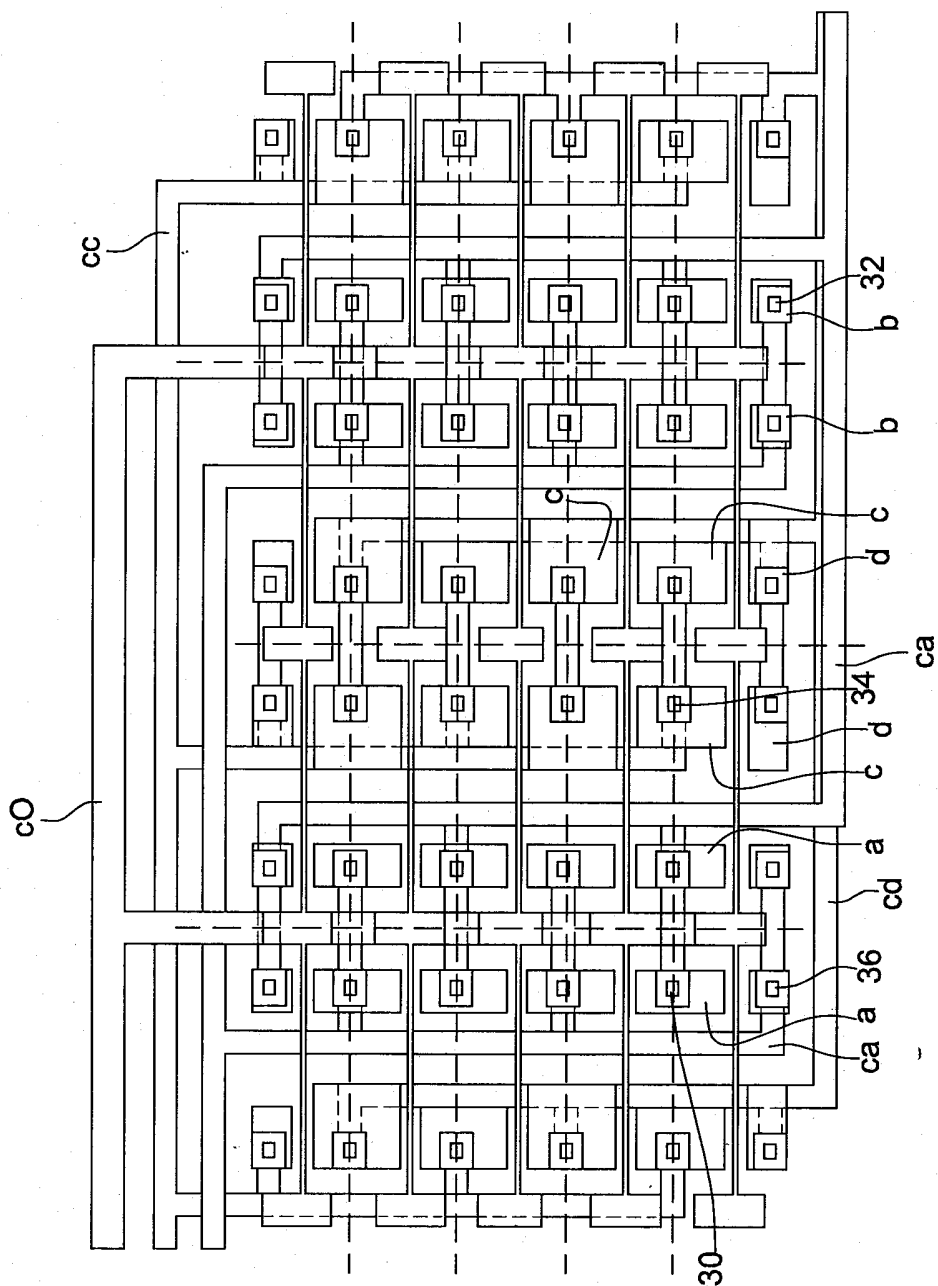


Fig. 6D'

Fig. 6E

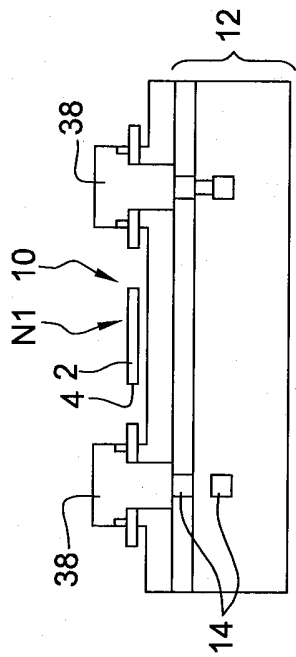
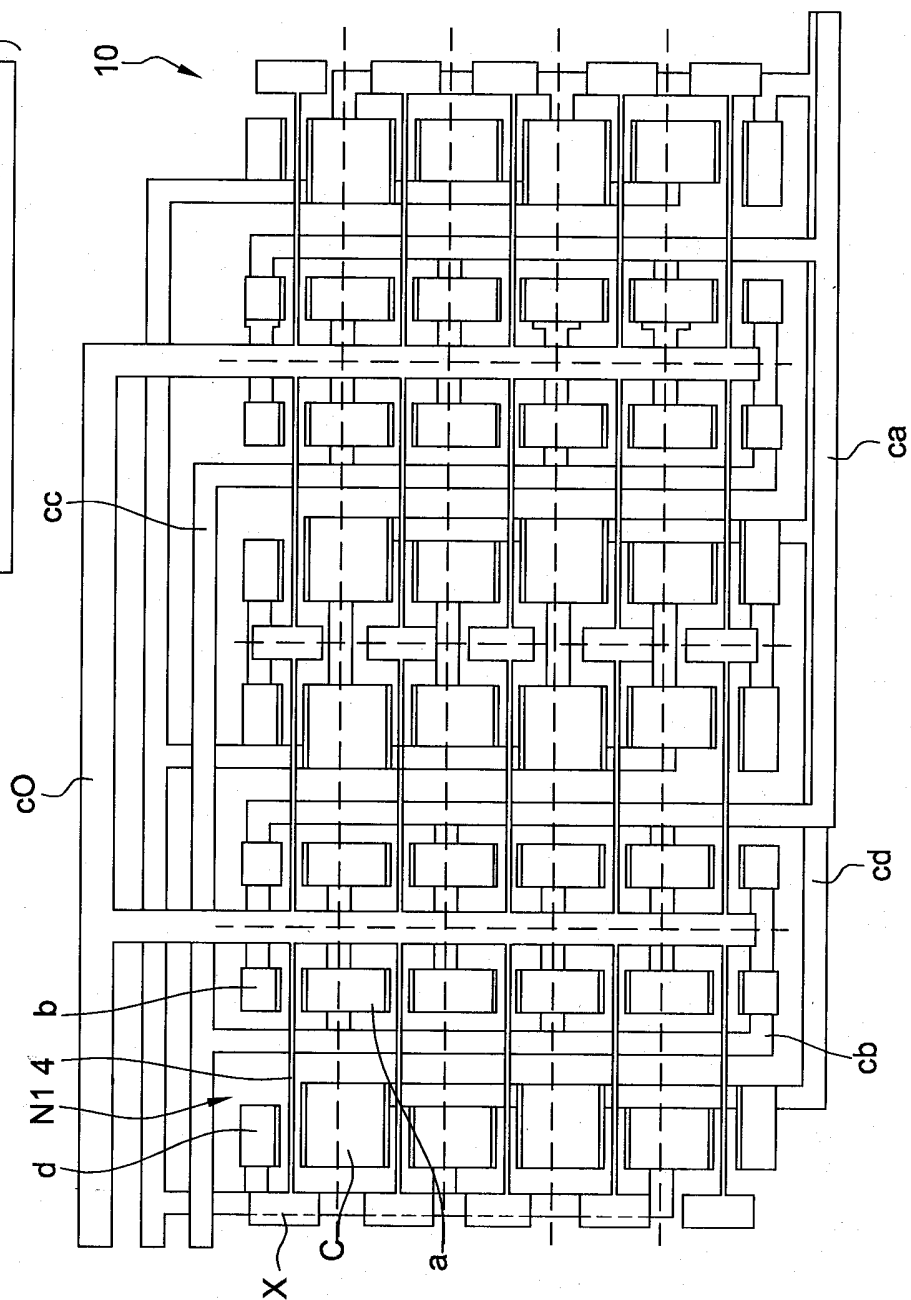


Fig. 6E'





RAPPORT DE RECHERCHE PRÉLIMINAIRE

établi sur la base des dernières revendications
déposées avant le commencement de la recherche

N° d'enregistrement
national

FA 822116
FR 1563325

DOCUMENTS CONSIDÉRÉS COMME PERTINENTS		Revendication(s) concernée(s)	Classement attribué à l'invention par l'INPI
Catégorie	Citation du document avec indication, des parties pertinentes		
X	US 2011/298553 A1 (IONESCU MIHAI ADRIAN [CH] ET AL) 8 décembre 2011 (2011-12-08) * figure 4 * * alinéa [0042] * -----	1,2,4,5, 9,11-21	B81B7/00 G01N33/483
A,D	SAGE E ET AL: "Frequency-addressed NEMS arrays for mass and gas sensing applications", 2013 TRANSDUCERS & EUROSensors XXVII: THE 17TH INTERNATIONAL CONFERENCE ON SOLID-STATE SENSORS, ACTUATORS AND MICROSYSTEMS (TRANSDUCERS & EUROSensors XXVII), IEEE, 16 juin 2013 (2013-06-16), pages 665-668, XP032499609, DOI: 10.1109/TRANSDUCERS.2013.6626854 [extrait le 2013-10-09] * figures 3, 5 * * alinéa "Single Device Description" * * alinéa "Array Design and Fabrication" * -----	1	DOMAINES TECHNIQUES RECHERCHÉS (IPC) B81B H03H B81C B06B G01N
A	FR 2 996 219 A1 (COMMISSARIAT ENERGIE ATOMIQUE [FR]; ANALYTICAL PIXELS TECHNOLOGY APIX) 4 avril 2014 (2014-04-04) * figures 3A, 3B, 4, 5 * * page 12, ligne 3 - page 17, ligne 19 * -----	1	
Date d'achèvement de la recherche		Examineur	
7 septembre 2016		Meister, Martin	
CATÉGORIE DES DOCUMENTS CITÉS			
X : particulièrement pertinent à lui seul Y : particulièrement pertinent en combinaison avec un autre document de la même catégorie A : arrière-plan technologique O : divulgation non-écrite P : document intercalaire		T : théorie ou principe à la base de l'invention E : document de brevet bénéficiant d'une date antérieure à la date de dépôt et qui n'a été publié qu'à cette date de dépôt ou qu'à une date postérieure. D : cité dans la demande L : cité pour d'autres raisons & : membre de la même famille, document correspondant	

ANNEXE AU RAPPORT DE RECHERCHE PRÉLIMINAIRE**RELATIF A LA DEMANDE DE BREVET FRANÇAIS NO. FR 1563325 FA 822116**

La présente annexe indique les membres de la famille de brevets relatifs aux documents brevets cités dans le rapport de recherche préliminaire visé ci-dessus.

Les dits membres sont contenus au fichier informatique de l'Office européen des brevets à la date du 07-09-2016

Les renseignements fournis sont donnés à titre indicatif et n'engagent pas la responsabilité de l'Office européen des brevets, ni de l'Administration française

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
US 2011298553 A1	08-12-2011	TW 201110545 A	16-03-2011
		US 2010171569 A1	08-07-2010
		US 2011298553 A1	08-12-2011
		WO 2010058351 A1	27-05-2010

FR 2996219 A1	04-04-2014	EP 2904384 A1	12-08-2015
		FR 2996219 A1	04-04-2014
		US 2015300999 A1	22-10-2015
		WO 2014053575 A1	10-04-2014
