



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА  
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) **ФОРМУЛА ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

(21)(22) Заявка: 2014152245, 28.05.2013

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:  
28.05.2013

Дата регистрации:  
09.06.2017

Приоритет(ы):

(30) Конвенционный приоритет:  
05.07.2012 JP 2012-151240

(43) Дата публикации заявки: 10.07.2016 Бюл. № 19

(45) Опубликовано: 09.06.2017 Бюл. № 16

(85) Дата начала рассмотрения заявки РСТ на  
национальной фазе: 23.12.2014

(86) Заявка РСТ:  
JP 2013/064777 (28.05.2013)

(87) Публикация заявки РСТ:  
WO 2014/007001 (09.01.2014)

Адрес для переписки:  
109012, Москва, ул. Ильинка, 5/2, ООО  
"Союзпатент"

(72) Автор(ы):

САВАИ Рё (JP),  
ДУЛЕК Беркан (TR),  
ГЕЗИДЖИ Синан (TR)

(73) Патентообладатель(и):

СОНИ КОРПОРЕЙШН (JP)

(56) Список документов, цитированных в отчете  
о поиске: US 2011/0304204 A1, 10.02.2011. RU  
2172067 C2, 10.08.2001. RU 2007108537 A,  
20.09.2008. JP 2011-166721 A, 25.08.2011. WO  
2011/038881 A1, 07.04.2011.

(54) **УСТРОЙСТВО УПРАВЛЕНИЯ СВЯЗЬЮ, СПОСОБ УПРАВЛЕНИЯ СВЯЗЬЮ, ПРОГРАММА И СИСТЕМА УПРАВЛЕНИЯ СВЯЗЬЮ**

(57) **Формула изобретения**

1. Устройство управления связью, содержащее модуль управления мощностью для определения с использованием индекса замираний, оцененного на основе изменения относительного расстояния между устройством, создающим помехи, и устройством, которому создаются помехи, мощности передачи беспроводного сигнала, передаваемого устройством, создающим помехи; при этом

модуль управления мощностью выполнен с возможностью определения мощности передачи посредством подстановки индекса замираний в вычислительную формулу, выражающую принцип заполнения водой.

2. Устройство управления связью по п. 1, в котором вычислительная формула получена с использованием величины порога отсечки, зависящей от девиации замираний.

3. Устройство управления связью по п. 1, в котором модуль управления мощностью выполнен с возможностью динамического обновления величины мощности передачи

с использованием мгновенного значения индекса замираний.

4. Устройство управления связью по п. 3, в котором модуль управления мощностью выполнен с возможностью обновления вычислительной формулы при создании динамически обновленной величиной мощности, помех передаче, превосходящих допустимый уровень помех для устройства, которому создаются помехи.

5. Устройство управления связью по п. 4, в котором модуль управления мощностью выполнен с возможностью обновления вычислительной формулы с использованием индикатора качества, наблюдаемого в устройстве, которому создаются помехи, и со ссылками на таблицу преобразования, отображающую индикатор качества в параметр, входящий в состав вычислительной формулы.

6. Устройство управления связью по п. 1, характеризующееся тем, что выполнено с возможностью оценки индекса замираний посредством подстановки величины изменения относительного расстояния в оценочную формулу, коэффициенты которой вычислены предварительно на основе множества относительных расстояний и множества мощностей приема, соответствующе измеренных для относительных расстояний.

7. Устройство управления связью по п. 1, в котором устройство, которому создаются помехи, представляет собой приемную станцию первичной системы связи, а

устройство, создающее помехи, представляет собой передающую станцию вторичной системы связи, использующую частотный канал, защищенный для первичной системы связи.

8. Устройство управления связью по п. 7, характеризующееся тем, что представляет собой передающую станцию вторичной системы связи.

9. Устройство управления связью по п. 7, характеризующееся тем, что представляет собой сервер, управляющий вторичным использованием частотного канала.

10. Устройство управления связью по п. 1, в котором модуль управления мощностью выполнен с возможностью оценки индекса замираний на основе изменений относительного расстояния.

11. Устройство управления связью по п. 1, дополнительно содержащее модуль связи, выполненный с возможностью приема оценочной величины индекса замираний от устройства, оценившего величину индекса замираний на основе изменений относительного расстояния.

12. Способ управления связью, реализуемый устройством управления связью, выполненным с возможностью управления мощностью передачи устройства, создающего помехи, содержащий этапы, на которых

определяют мощность передач беспроводного сигнала, передаваемого устройством, создающим помехи, с использованием индекса замираний, полученного посредством оценки на основе изменений относительного расстояния между устройством, создающим помехи, и устройством, которому создаются помехи; при этом

определяют мощность передачи посредством подстановки индекса замираний в вычислительную формулу, выражающую принцип заполнения водой.

13. Носитель записи, хранящий программу, в соответствии с которой компьютер, управляющий работой устройства управления связью, выполняет функции модуля управления мощностью, выполненного с возможностью определения мощности передачи беспроводного сигнала, передаваемого устройством, создающим помехи, с использованием индекса замираний, полученного посредством оценки на основе изменений относительного расстояния между устройством, создающим помехи, и устройством, которому создаются помехи; при этом модуль управления мощностью выполнен с возможностью определения мощности передачи посредством подстановки индекса замираний в вычислительную формулу, выражающую принцип заполнения

водой.

14. Система управления связью, содержащая устройство беспроводной связи из состава второй системы беспроводной связи, расположенное в соте первой системы беспроводной связи, и устройство управления связью, выполненное с возможностью определения мощности передачи беспроводного сигнала, передаваемого устройством беспроводной связи, так, чтобы исключить недопустимые помехи для первой системы беспроводной связи, с использованием индекса замираний, полученного посредством оценки на основе изменений относительного местонахождения устройства беспроводной связи, причем определение мощности передачи осуществляется посредством подстановки индекса замираний в вычислительную формулу, выражающую принцип заполнения водой.

RU 2 6 2 2 0 4 2 CS

RU 2 6 2 2 0 4 2 CS